

5.1 Due forze \mathbf{F}_1 e \mathbf{F}_2 agiscono su di un punto materiale di massa $m = 2$ kg la cui posizione in movimento è data da $\mathbf{r} = \mathbf{b} \times \mathbf{c}$, con $\mathbf{b} = 8 \mathbf{u}_y - 3.2 \mathbf{u}_z$ e $\mathbf{c} = (0.5 + t)\mathbf{u}_x + (2 - t^2)\mathbf{u}_z$ dove t è espresso in secondi e r in metri. Sapendo che $\mathbf{F}_1 = -11.2 \mathbf{u}_x + 7 \mathbf{u}_z$ N, calcolare 1) la forza \mathbf{F}_2 ; 2) il lavoro della risultante di \mathbf{F}_1 e \mathbf{F}_2 nell'intervallo di tempo da $t_1 = 1$ s a $t_2 = 7.25$ s. [$\mathbf{F}_2 = -20.8 \mathbf{u}_x - 7 \mathbf{u}_z$ N, $W = 1.32 \times 10^4$ J]

$$\mathbf{i} := \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{j} := \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{k} := \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$M := 2 \cdot \text{kg}$$

$$\mathbf{F}_1 := (-11.2 \cdot \mathbf{i} + 7 \cdot \mathbf{k}) \cdot \text{newton}$$

$$\mathbf{b} := 8 \cdot \mathbf{j} - 3.2 \cdot \mathbf{k}$$

$$\mathbf{c}(t) := (0.5 + t) \cdot \mathbf{i} + (2 - t^2) \cdot \mathbf{k}$$

$$t_1 := 1.0$$

$$t_2 := 7.25$$

N.B. per ora tengo t adimensionale

$$\mathbf{r}(t) = \mathbf{b} \times \mathbf{c}(t)$$

$$\mathbf{r}(t) := (16 - 8 \cdot t^2) \cdot \mathbf{i} - (1.6 + 3.2 \cdot t) \cdot \mathbf{j} - (4.0 + 8 \cdot t) \cdot \mathbf{k}$$

La velocità \mathbf{v} e l'accelerazione \mathbf{a} si possono calcolare direttamente (ora aggiungo le unità di misura)

$$\mathbf{v}(t) = \frac{d}{dt} \mathbf{r}(t)$$

$$\mathbf{v}(t) := (-16 \cdot t \cdot \mathbf{i} - 3.2 \cdot \mathbf{j} - 8 \cdot \mathbf{k}) \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-1}$$

$$\mathbf{a}(t) = \frac{d}{dt} \mathbf{v}(t)$$

$$\mathbf{a} := -16 \cdot \mathbf{i} \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-2}$$

Ricavo \mathbf{F}_2 dalla seconda legge della dinamica:

$$\mathbf{F}_1 + \mathbf{F}_2 = M \cdot \mathbf{a}$$

$$\mathbf{F}_2 := M \cdot \mathbf{a} - \mathbf{F}_1$$

$$\mathbf{F}_2 = \begin{bmatrix} -20.800 \\ 0.000 \\ -7.000 \end{bmatrix} \cdot \text{newton}$$

La risultante è una forza costante diretta lungo l'asse x

$$\mathbf{R} := \mathbf{F}_1 + \mathbf{F}_2$$

$$\mathbf{R} = \begin{bmatrix} -32.000 \\ 0.000 \\ 0.000 \end{bmatrix} \cdot \text{newton}$$

Il lavoro W si calcola direttamente (aggiungo le unità di misura anche a \mathbf{r})

$$r_2 := \mathbf{r}(t_2) \cdot \mathbf{m}$$

$$r_1 := \mathbf{r}(t_1) \cdot \mathbf{m}$$

$$\Delta \mathbf{r} := (r_2 - r_1) \cdot \mathbf{m}$$

$$\Delta \mathbf{r} = \begin{bmatrix} -412.500 \\ -20.000 \\ -50.000 \end{bmatrix} \cdot \text{m}^2$$

$$W := \mathbf{R} \cdot \Delta \mathbf{r}$$

$$W = 1.320 \cdot 10^4 \cdot \text{m} \cdot \text{joule}$$

Oppure anche dal teorema dell'energia cinetica:

$$v_1 := |\mathbf{v}(t_1)|$$

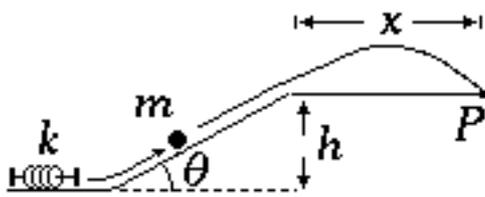
$$v_2 := |\mathbf{v}(t_2)|$$

$$v_1 = 18.173 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-1}$$

$$v_2 = 116.320 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-1}$$

$$W := \frac{1}{2} \cdot M \cdot v_2^2 - \frac{1}{2} \cdot M \cdot v_1^2$$

$$W = 1.320 \cdot 10^4 \cdot \text{joule}$$



5.2 Un proiettile di massa m , inizialmente fermo, viene spinto da una molla ideale di costante elastica $k = 336 \text{ N/m}$ prima su un piano orizzontale senza attrito e poi lungo una rampa senza attrito, inclinata di un angolo $\theta = 25^\circ$ rispetto all'orizzontale. Dopo aver percorso tutta la rampa superando un dislivello $h = 60 \text{ cm}$, prima di ricadere a terra il proiettile continua il suo moto nel vuoto. Se la molla viene compressa di un tratto $d = 12 \text{ cm}$, il proiettile tocca il suolo in un punto P alla distanza $x = 1.25 \text{ m}$ dalla fine della rampa. Calcolare a) la massa m del proiettile; b) il tempo di volo. [$m = 0.174 \text{ kg}$; $t = 0.345 \text{ s}$]

$$k := 336 \cdot \text{newton} \cdot \text{m}^{-1}$$

$$\theta := 25 \cdot \text{deg}$$

$$h := 60 \cdot \text{cm}$$

$$d := 12 \cdot \text{cm}$$

$$x := 1.25 \cdot \text{m}$$

Osservo che il punto di caduta è alla stessa quota del punto di lancio. Allora x è la gittata ed è funzione della velocità del proiettile alla fine della rampa e dell'inclinazione iniziale. Ricavando v dall'espressione della gittata ottengo:

$$x = \frac{v^2}{g} \sin(2 \cdot \theta)$$

$$v := \sqrt{\frac{g \cdot x}{\sin(2 \cdot \theta)}}$$

$$v = 4.00 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-1}$$

Questo valore della velocità deve soddisfare la conservazione dell'energia fra l'istante iniziale in cui la molla è compressa e la massa ferma e quello finale in cui la massa inizia il suo volo:

$$\frac{1}{2} \cdot k \cdot d^2 = \frac{1}{2} \cdot M \cdot v^2 + M \cdot g \cdot h$$

$$M := \frac{\frac{1}{2} \cdot k \cdot d^2}{\frac{1}{2} \cdot v^2 + g \cdot h}$$

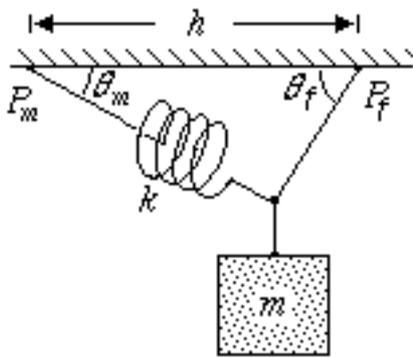
$$M = 0.174 \cdot \text{kg}$$

Per calcolare il tempo di volo, considero il moto in direzione orizzontale che è uniforme. Il tempo t necessario per percorrere il tratto x è:

$$x = v \cdot \cos(\theta) \cdot t$$

$$t := \frac{x}{v \cdot \cos(\theta)}$$

$$t = 0.345 \cdot \text{sec}$$



5.3 Un blocco di massa $m = 2.35 \text{ kg}$ è sostenuto da una molla e da una fune, collegate ai due punti P_m e P_f come in figura. La molla ha una lunghezza a riposo $d = 25 \text{ cm}$. Sapendo che la distanza fra i due punti P_m e P_f è $h = 90 \text{ cm}$ e che all'equilibrio la molla e la fune formano due angoli $\theta_m = 35^\circ$ e $\theta_f = 55^\circ$ rispetto all'orizzontale, calcolare 1) la costante elastica k della molla; Successivamente la molla viene tagliata e il blocco inizia a oscillare sostenuto solamente dalla fune. Calcolare 2) la sua velocità quando raggiunge il punto più basso. [$k = 29.13 \text{ N/m}$; $v = 1.36 \text{ m/s}$]

$$M := 2.35 \cdot \text{kg}$$

$$d := 25 \cdot \text{cm}$$

$$h := 90 \cdot \text{cm}$$

$$\theta_m := 35 \cdot \text{deg}$$

$$\theta_f := 55 \cdot \text{deg}$$

Dalla condizione di equilibrio, dette F la forza della molla e T la tensione della fune, risulta:

$$T \cdot \sin(\theta_f) + F \cdot \sin(\theta_m) - M \cdot g = 0$$

$$T \cdot \cos(\theta_f) - F \cdot \cos(\theta_m) = 0$$

Risolviendo il sistema si trova:

$$F := \frac{M \cdot g}{\cos(\theta_m) \cdot \tan(\theta_f) + \sin(\theta_m)}$$

$$F = 13.218 \cdot \text{newton}$$

$$T := F \cdot \frac{\cos(\theta_m)}{\cos(\theta_f)}$$

$$T = 18.878 \cdot \text{newton}$$

Per determinare la costante k occorre prima calcolare la lunghezza dei lati del triangolo. Osservando che si tratta di un triangolo rettangolo, dette l_m e l_f le lunghezze della molla (tesa) e della fune, risulta:

$$l_f := h \cdot \sin(\theta_m)$$

$$l_m := h \cdot \sin(\theta_f)$$

$$l_f = 51.622 \cdot \text{cm}$$

$$l_m = 73.724 \cdot \text{cm}$$

$$F = k \cdot (l_m - d)$$

$$k := \frac{F}{(l_m - d)}$$

$$k = 27.129 \cdot \text{newton} \cdot \text{m}^{-1}$$

Quando la molla viene tolta il blocco si mette ad oscillare come un pendolo semplice. Nel punto più basso ha perso una quota h_1 rispetto alla posizione di partenza. Applicando la conservazione dell'energia:

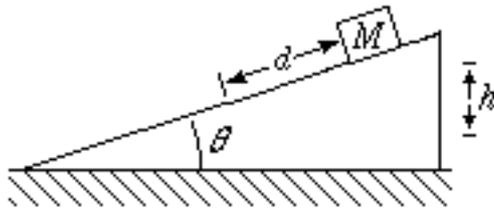
$$h_1 := l_f - l_f \sin(\theta_f)$$

$$h_1 = 9.336 \cdot \text{cm}$$

$$M \cdot g \cdot h_1 = \frac{1}{2} \cdot M \cdot v^2$$

$$v := \sqrt{2 \cdot g \cdot h_1}$$

$$v = 1.353 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-1}$$



5.4 Un blocco di massa $M = 160 \text{ g}$, tenuto inizialmente fermo su un piano inclinato di un angolo $\theta = 15^\circ$ rispetto all'orizzontale, viene lasciato libero di scendere. Dopo aver percorso un primo tratto privo di attrito di lunghezza $d = 35 \text{ cm}$, il blocco prosegue su un secondo tratto nel quale il coefficiente d'attrito dinamico vale $\mu_k = 0.225$. Calcolare 1) la velocità v del blocco dopo che esso è sceso in verticale di un dislivello $h = 80 \text{ cm}$ rispetto al punto di partenza; 2) la variazione di energia meccanica nei primi 3 s del moto. [$v = 2.00 \text{ m/s}$; $\Delta E = -1.55 \text{ J}$]

$$M := 160 \cdot \text{gm}$$

$$\theta := 15 \cdot \text{deg}$$

$$\mu_k := 0.225$$

$$d := 35 \cdot \text{cm}$$

$$h := 80 \cdot \text{cm}$$

$$t_0 := 3 \cdot \text{sec}$$

Calcolo prima il dislivello h_0 corrispondente al tratto senza attrito:

$$h_0 := d \cdot \sin(\theta)$$

$$h_0 = 0.091 \cdot \text{m}$$

Quindi per scendere di 80 cm la massa M deve percorrere tutto il tratto senza attrito piu' un tratto d_1 con attrito dinamico. Durante la discesa nel tratto senza attrito vale la conservazione dell'energia meccanica con la quale trovo la velocità v_0 acquistata alla fine del tratto senza attrito:

$$M \cdot g \cdot h_0 = \frac{1}{2} \cdot M \cdot v_0^2$$

$$v_0 := \sqrt{2 \cdot g \cdot h_0}$$

$$v_0 = 1.333 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-1}$$

In alternativa posso usare la legge del moto: il blocco scende il tratto senza attrito con moto uniformemente accelerato in cui l'accelerazione e la velocità sono:

$$a_0 := g \cdot \sin(\theta)$$

$$a_0 = 2.538 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-2}$$

$$v_0^2 = 2 \cdot a_0 \cdot d$$

$$v_0 := \sqrt{2 \cdot a_0 \cdot d}$$

$$v_0 = 1.333 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-1}$$

Posso anche calcolare il tempo t necessario per percorrere il tratto d :

$$d = \frac{1}{2} \cdot a_0 \cdot t^2$$

$$t := \sqrt{\frac{2 \cdot d}{a_0}}$$

$$t = 0.525 \cdot \text{sec}$$

Nel tratto con attrito invece, detta F la risultante delle forze parallele al piano inclinato, abbiamo:

$$N := M \cdot g \cdot \cos(\theta)$$

$$F_k := \mu_k \cdot N$$

$$N = 1.516 \cdot \text{newton}$$

$$F_k = 0.341 \cdot \text{newton}$$

$$F := M \cdot g \cdot \sin(\theta) - \mu_k \cdot N$$

$$a := \frac{F}{M}$$

$$F = 0.065 \cdot \text{kg} \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-2}$$

$$a = 0.407 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-2}$$

Quindi il blocco dapprima scende con accelerazione "a0" il tratto senza attrito per un tempo t, poi il tratto con attrito con accelerazione "a". Per scendere di 80 cm rispetto al punto di partenza il blocco deve percorrere una distanza totale l sul piano inclinato. Chiamando s la parte percorsa sul tratto con attrito si trova:

$$l := \frac{h}{\sin(\theta)}$$

$$s := l - d$$

$$l = 3.091 \cdot \text{m}$$

$$s = 2.741 \cdot \text{m}$$

Anche la discesa nel tratto con attrito avviene con moto uniformemente accelerato, con velocità iniziale v0 e accelerazione. pertanto la velocità v alla fine del tratto s si trova dalla:

$$v^2 = v_0^2 + 2 \cdot a \cdot s$$

$$v := \sqrt{v_0^2 + 2 \cdot a \cdot s}$$

$$v = 2.002 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-1}$$

Nel tempo t0 = 3 s il blocco si muove dapprima con accelerazione a0 (senza attrito) per un tempo t e poi nel tempo rimanente con accelerazione "a" (con attrito dinamico). Il tempo t1 durante il quale il blocco si muove con l'accelerazione "a" è

$$t_1 := t_0 - t$$

$$t_1 = 2.475 \cdot \text{sec}$$

e lo spazio percorso sul tratto con attrito s1 e la velocità v1 all'istante t1 sono:

$$s_1 := v_0 \cdot t_1 + \frac{1}{2} \cdot a \cdot t_1^2$$

$$v_1 := v_0 + a \cdot t_1$$

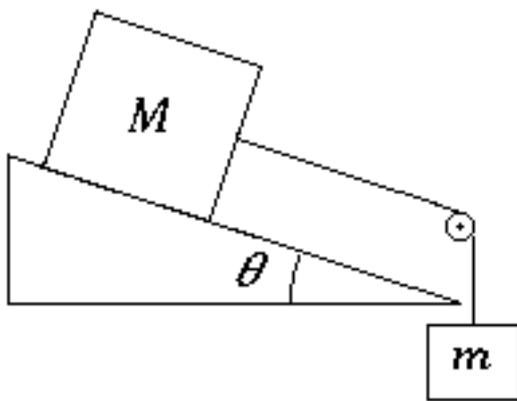
$$s_1 = 4.545 \cdot \text{m}$$

$$v_1 = 2.340 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-1}$$

Per quanto riguarda l'energia meccanica, essa è costante nel tratto senza attrito, e subisce una variazione pari al lavoro (negativo) della forza Fk durante il tratto s1. Allora

$$\Delta E := -F_k \cdot s_1$$

$$\Delta E = -1.550 \cdot \text{joule}$$



5.5 Un blocco di massa $M = 1.1 \text{ kg}$ è posto su un piano, inclinato di un angolo θ rispetto all'orizzontale ed è collegato mediante una fune ed una carrucola ideali ad una massa $m = 150 \text{ g}$ sospesa. Aumentando lentamente l'inclinazione del piano, si verifica che il blocco rimane immobile fino a $\theta = 28^\circ$ e poi si mette in moto. Determinare 1) il coefficiente d'attrito statico μ_s fra il blocco e il piano. Successivamente l'inclinazione viene fissata a $\theta_1 = 30^\circ$ e il blocco viene lasciato scendere a partire da fermo. Sapendo che, dopo aver percorso un tratto $d = 1.24 \text{ m}$ lungo il piano, l'energia interna del sistema costituito dal blocco più il piano inclinato è aumentata di una quantità $\Delta E_i = 5.35 \text{ J}$, calcolare 2) la velocità del blocco alla fine del tratto d . [$\mu_s = 0.69$; $v = 2.25 \text{ m/s}$]

$$M := 1.1 \cdot \text{kg}$$

$$m_0 := 150 \cdot \text{gm}$$

$$\theta := 28 \cdot \text{deg}$$

$$d := 1.24 \cdot \text{m}$$

$$\Delta E_i := 5.35 \cdot \text{joule}$$

$$\theta_1 := 30 \cdot \text{deg}$$

Detta F_s la massima forza di attrito statico e T la tensione della fune, abbiamo nella posizione estrema di equilibrio

$$M \cdot g \cdot \sin(\theta) - F_s + T = 0 \quad F_s = \mu_s \cdot M \cdot g \cdot \cos(\theta)$$

$$T = m_0 \cdot g \quad M \cdot g \cdot \sin(\theta) - \mu_s \cdot M \cdot g \cdot \cos(\theta) + m_0 \cdot g = 0$$

$$\mu_s := \frac{M \cdot g \cdot \sin(\theta) + m_0 \cdot g}{M \cdot g \cdot \cos(\theta)} \quad \mu_s = 0.686$$

Per calcolare la velocità del blocco dopo la discesa osserviamo che, in base alla conservazione dell'energia, la variazione dell'energia interna ΔE_i sarà opposta alla variazione di energia meccanica. Allora:

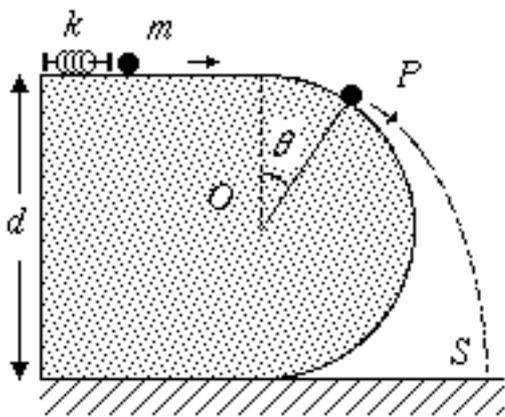
$$\Delta U + \Delta E_c + \Delta E_i = 0$$

ΔU è la variazione di energia potenziale gravitazionale. Per calcolarla scelgo per ciascuna massa il livello di riferimento corrispondente alla sua quota più bassa

$$\Delta U := -m_0 \cdot g \cdot d - M \cdot g \cdot d \cdot \sin(\theta_1) \quad \Delta U = -8.512 \cdot \text{joule}$$

$$\Delta E_c := -\Delta U - \Delta E_i \quad \Delta E_c = 3.162 \cdot \text{joule}$$

$$\Delta E_c = \frac{1}{2} \cdot m_0 \cdot v^2 + \frac{1}{2} \cdot M \cdot v^2 \quad v := \sqrt{\frac{2 \cdot \Delta E_c}{(M + m_0)}} \quad v = 2.249 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-1}$$



5.6 Un punto materiale di massa $m = 25 \text{ g}$ è lanciato da una molla di costante elastica $k = 8 \text{ N/m}$ lungo un ripiano orizzontale senza attrito di spessore $d = 20 \text{ cm}$ appoggiato al suolo e che all'estremità destra si raccorda dolcemente ad un bordo smussato a forma di calotta semicilindrica. Se inizialmente la massa è ferma e la molla è compressa di una quantità x , la massa si solleva dal profilo semicilindrico in un punto P la cui congiungente rispetto ad O forma un angolo $\theta = 20^\circ$ con la verticale. Calcolare a) la velocità v della massa al momento del distacco; b) la compressione iniziale x della molla; c) il punto S dell'impatto al suolo. [$v = 0.96 \text{ m/s}$; $x = 5.01 \text{ cm}$; S è posto a 15.17 cm a destra rispetto alla verticale per il punto di distacco P]

$$M := 25 \cdot \text{gm}$$

$$k := 8 \cdot \text{newton} \cdot \text{m}^{-1}$$

$$d := 20 \cdot \text{cm}$$

$$\theta := 20 \cdot \text{deg}$$

Durante il moto lungo la calotta semicilindrica, l'accelerazione centripeta della massa è dovuta alla somma delle componenti radiali della forza di gravità e della forza normale N

$$M \cdot g \cdot \cos(\theta) - N = M \cdot a$$

Quando la massa comincia a sollevarsi $N=0$. Allora, ricordando che:

$$a = \frac{v^2}{R}$$

$$R := \frac{d}{2}$$

si trova la velocità necessaria perché avvenga il distacco

$$M \cdot g \cdot \cos(\theta) = M \cdot \frac{v^2}{R}$$

$$v := \sqrt{R \cdot g \cdot \cos(\theta)}$$

$$v = 0.96 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-1}$$

La massa acquista questa velocità per effetto dell'energia fornita dalla molla compressa e per l'energia cinetica acquistata discendendo la calotta semicilindrica. Scegliendo lo zero dell'energia potenziale al suolo e detta h la quota rispetto al suolo in cui avviene il distacco, applicando la conservazione dell'energia fra l'istante iniziale in cui la massa è ferma e la molla compressa e l'istante del distacco trovo:

$$M \cdot g \cdot d + \frac{1}{2} \cdot k \cdot x^2 = M \cdot g \cdot h + \frac{1}{2} \cdot M \cdot v^2$$

$$h := R + R \cdot \cos(\theta)$$

$$h = 0.194 \cdot \text{m}$$

e ricavando x si trova:

$$M \cdot g \cdot d + \frac{1}{2} \cdot k \cdot x^2 = M \cdot g \cdot h + \frac{1}{2} \cdot M \cdot v^2$$

$$x := \sqrt{M \cdot \frac{v^2 - 2 \cdot g \cdot (d - h)}{k}}$$

$$x = 5.01 \cdot \text{cm}$$

Dopo che si è sollevata la massa si muove in volo come un proiettile che parte dal punto di distacco. La velocità iniziale è v ed è inclinata rispetto all'orizzontale di un angolo θ verso il basso. Le componenti della velocità sono:

$$v_x := v \cdot \cos(\theta)$$

$$v_x = 0.902 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-1}$$

$$v_y := -v \cdot \sin(\theta)$$

$$v_y = -0.328 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-1}$$

Scegliendo un sistema di riferimento con l'asse x al suolo e l'asse y che passa per il punto di distacco le equazioni del moto sono:

$$x = v_x \cdot t$$

$$y = h + v_y \cdot t - \frac{1}{2} \cdot g \cdot t^2$$

Ponendo $y = 0$ nella seconda trovo il tempo di caduta t (solo la soluzione positiva è accettabile)

$$h + v_y \cdot t - \frac{1}{2} \cdot g \cdot t^2 = 0$$

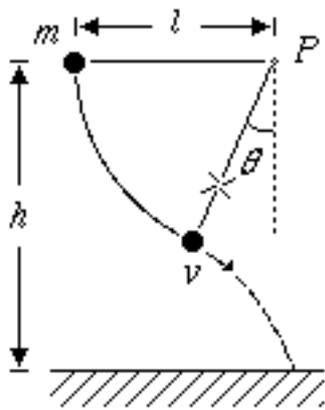
$$t := \frac{v_y + \sqrt{v_y^2 + 2 \cdot g \cdot h}}{g}$$

$$t = 0.168 \cdot \text{sec}$$

e, sostituendo nella prima trovo lo spazio percorso in direzione orizzontale al momento dell'impatto al suolo rispetto al punto di distacco:

$$x := v_x \cdot t$$

$$x = 15.174 \cdot \text{cm}$$



5.7 Una particella di massa $m = 540 \text{ g}$ è attaccata ad una funicella di massa trascurabile di lunghezza $l = 85 \text{ cm}$, sospesa ad un punto P situato ad una quota $h = 120 \text{ cm}$ rispetto al suolo. La massa viene lasciata cadere da ferma, a partire dalla posizione in cui la fune è tesa ed orizzontale e scende inizialmente lungo una traiettoria circolare. Quando la fune forma un angolo $\theta = 18^\circ$ rispetto alla verticale, la fune si spezza e la particella prosegue il suo moto in presenza della sola forza di gravità. Calcolare 1) la tensione massima T sopportata dalla funicella e 2) la posizione in cui la particella tocca il suolo. [$T = 15.11 \text{ N}$; la massa cade al suolo in un punto posto a 0.696 m a destra della verticale per il punto di distacco]

$$M := 540 \cdot \text{gm}$$

$$l := 85 \cdot \text{cm}$$

$$h := 120 \cdot \text{cm}$$

$$\theta := 18 \cdot \text{deg}$$

Dalla conservazione dell'energia calcolo la velocità della massa nel punto in cui la fune si spezza:

$$\frac{1}{2} \cdot M \cdot v^2 = M \cdot g \cdot l \cdot \cos(\theta)$$

$$v := \sqrt{2 \cdot g \cdot l \cdot \cos(\theta)}$$

$$v = 3.982 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-1}$$

L'accelerazione centripeta della massa nel punto in cui la fune si spezza è dovuta alla tensione della fune e alla componente radiale della forza peso. Dalla legge di Newton

$$T - M \cdot g \cdot \cos(\theta) = M \cdot \frac{v^2}{l}$$

$$T := M \cdot g \cdot \cos(\theta) + M \cdot \frac{v^2}{l}$$

$$T = 15.109 \cdot \text{newton}$$

Il moto successivo è quello di un proiettile. Scegliendo un sistema di riferimento con l'origine nel punto di distacco e con gli assi x verso destra e y verso l'alto la quota del suolo d e le componenti della velocità iniziale sono:

$$d := h - l \cdot \cos(\theta)$$

$$d = 0.392 \cdot \text{m}$$

$$v_x := v \cdot \cos(\theta)$$

$$v_x = 3.787 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-1}$$

$$v_y := -v \cdot \sin(\theta)$$

$$v_y = -1.23 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-1}$$

Dalla legge del moto in senso verticale trovo il tempo di caduta

$$v_y \cdot t - \frac{1}{2} \cdot g \cdot t^2 = -d$$

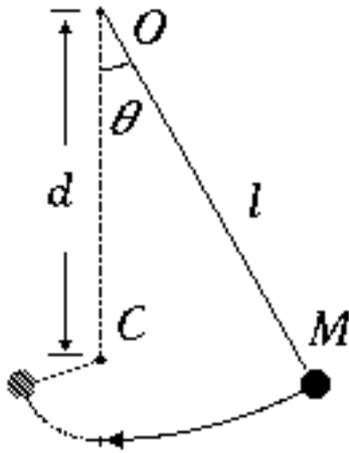
$$t := \frac{v_y + \sqrt{v_y^2 + 2 \cdot g \cdot d}}{g}$$

$$t = 0.184 \cdot \text{sec}$$

Nel tempo t la distanza percorsa in orizzontale è

$$x := v_x \cdot t$$

$$x = 0.696 \cdot \text{m}$$



5.8 Un pendolo con una particella di massa $M=32$ g e lunghezza $l = 1.2$ m, inizialmente nella posizione in cui $\theta = 35^\circ$ è lasciato libero di oscillare. Quando la massa arriva nel punto più basso della traiettoria, la cordicella comincia ad arrotolarsi attorno ad un chiodo C posto sulla verticale del vertice O ad una distanza d più in basso. Calcolare quale deve essere la distanza d affinché 1) la massa risalga dall'altra parte fino alla stessa quota del chiodo; 2) la massa compia un giro completo attorno al chiodo lungo una traiettoria circolare. [$d_1 = 0.983$ m; $d_2 \geq 1.113$ m]

$$M := 32 \cdot \text{gm}$$

$$l := 1.2 \cdot \text{m}$$

$$\theta := 35 \cdot \text{deg}$$

$$g = 9.807 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-2}$$

La massa M È sottoposta alla forza di gravità e alla tensione del filo. Quest'ultima però non fa lavoro perchè è sempre perpendicolare alla velocità. Vale quindi la conservazione dell'energia durante tutto il moto. Nel caso 1) all'istante finale la massa è ferma e quindi la quota alla quale risale è proprio la quota di partenza che quindi sarà uguale alla quota del chiodo. Detta d_1 la distanza del chiodo da O:

$$l - d_1 = l - l \cdot \cos(\theta)$$

$$d_1 := l \cdot \cos(\theta)$$

$$d_1 = 0.983 \cdot \text{m}$$

Nel caso 2), detta d_2 la distanza minima, all'istante finale la massa possiede energia cinetica. La sua velocità minima v si può calcolare osservando che l'accelerazione centripeta nel punto più in alto sarà interamente dovuta alla forza di gravità. Allora:

$$\frac{v^2}{l - d_2} = g$$

$$v = \sqrt{g \cdot (l - d_2)}$$

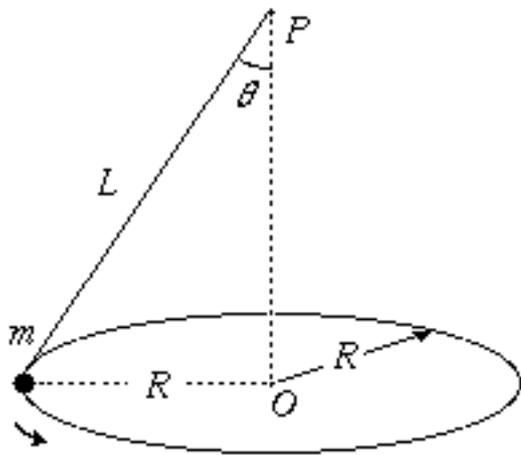
Dalla conservazione dell'energia, scegliendo lo zero dell'energia potenziale quando la massa si trova nel punto più basso della traiettoria, trovo:

$$\frac{1}{2} \cdot M \cdot v^2 + M \cdot g \cdot 2 \cdot (l - d_2) = M \cdot g \cdot l \cdot (1 - \cos(\theta))$$

$$\frac{1}{2} \cdot M \cdot g \cdot (l - d_2) + 2 \cdot M \cdot g \cdot (l - d_2) = M \cdot g \cdot l \cdot (1 - \cos(\theta))$$

$$d_2 := \frac{3}{5} \cdot l + \frac{2}{5} \cdot l \cdot \cos(\theta)$$

$$d_2 = 1.113 \cdot \text{m}$$



5.9 Un pendolo conico è costituito da una massa $m = 50$ g attaccata ad un punto fisso P tramite una fune di lunghezza $L = 60$ cm. La massa ruota in una traiettoria circolare con periodo $\tau = 1.5$ s. Calcolare 1) l'energia cinetica del pendolo. Successivamente, mediante forze esterne si fa aumentare la velocità di rotazione della massa, in modo che l'energia cinetica del pendolo raddoppi. Calcolare 2) l'angolo di inclinazione finale della fune e 3) il lavoro delle forze esterne necessario per il cambio di traiettoria. [$E = 2.09 \times 10^{-2}$ J; $\theta = 29.77^\circ$; $W = 3.96 \times 10^{-2}$ J]

$$M := 50 \cdot \text{gm}$$

$$L := 60 \cdot \text{cm}$$

$$\tau := 1.50 \cdot \text{sec}$$

Dalle formule del pendolo conico si ricavano il periodo τ l'inclinazione iniziale del filo θ , e la velocità v

$$\tau = 2 \cdot \pi \cdot \sqrt{\frac{L \cdot \cos \theta}{g}}$$

$$\cos \theta := \left(\frac{\tau}{2 \cdot \pi} \right)^2 \cdot \frac{g}{L}$$

$$\cos \theta = 0.932$$

$$\theta := \text{acos} \left[\left(\frac{\tau}{2 \cdot \pi} \right)^2 \cdot \frac{g}{L} \right]$$

$$\theta = 0.372 \cdot \text{rad}$$

$$\theta = 21.327 \cdot \text{deg}$$

$$R := L \cdot \sin(\theta)$$

$$v := \sqrt{g \cdot R \cdot \tan(\theta)}$$

$$v = 0.914 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-1}$$

$$R = 0.218 \cdot \text{m}$$

$$E_i := \frac{1}{2} \cdot M \cdot v^2$$

$$E_i = 2.089 \cdot 10^{-2} \cdot \text{joule}$$

L'energia cinetica finale E_f e la velocità finale v_f sono quindi:

$$E_f := 2 \cdot E_i$$

$$E_f = 4.177 \cdot 10^{-2} \cdot \text{joule}$$

$$E_f = \frac{1}{2} \cdot M \cdot v_f^2$$

$$v_f := \sqrt{2 \cdot \frac{E_f}{M}}$$

$$v_f = 1.293 \cdot \text{m} \cdot \text{sec}^{-1}$$

Ora ricavo il raggio finale R_f e l'inclinazione finale θ_f

$$R_f = L \cdot \sin(\theta_f)$$

$$v_f = \sqrt{g \cdot R_f \cdot \tan(\theta_f)}$$

$$v_f = \sqrt{g \cdot L \cdot \frac{\sin^2(\theta_f)}{\cos(\theta_f)}}$$

$$\frac{1 - \cos(\theta_f)}{\cos(\theta_f)} = \frac{v_f^2}{g \cdot L}$$

$$\cos(\theta_f)^2 + \frac{v_f^2}{g \cdot L} \cdot \cos(\theta_f) - 1 = 0$$

Questa è un'equazione di secondo grado in $\cos(\theta_f)$ che ha due soluzioni

$$\cos(\theta_{f1}) = \frac{-vf^2 + \sqrt{vf^4 + 4 \cdot g^2 \cdot L^2}}{2 \cdot g \cdot L}$$

$$\frac{-vf^2 + \sqrt{vf^4 + 4 \cdot g^2 \cdot L^2}}{2 \cdot g \cdot L} = 0.868$$

$$\cos(\theta_{f1}) = \frac{-vf^2 - \sqrt{vf^4 + 4 \cdot g^2 \cdot L^2}}{2 \cdot g \cdot L}$$

$$\frac{-vf^2 - \sqrt{vf^4 + 4 \cdot g^2 \cdot L^2}}{2 \cdot g \cdot L} = -1.152$$

Solo la soluzione per cui $|\cos(\theta_f)| < 1$ è accettabile. Quindi trovo il raggio R_f l'inclinazione finale θ_f :

$$\theta_f := \arccos \left[\frac{-vf^2 + \sqrt{vf^4 + 4 \cdot g^2 \cdot L^2}}{2 \cdot g \cdot L} \right]$$

$$\theta_f = 0.52 \cdot \text{rad} \quad \theta_f = 29.77 \cdot \text{deg}$$

$$R_f := L \cdot \sin(\theta_f)$$

$$R_f = 0.298 \cdot \text{m}$$

Nella nuova traiettoria la massa ruota in un'orbita posta su un piano sollevato rispetto a quello iniziale e, oltre a raddoppiare l'energia cinetica acquista un'energia potenziale gravitazionale. Detta h la differenza fra le quote dell'orbita finale e iniziale, il lavoro delle forze esterne W è pari alla variazione di energia meccanica

$$h := L \cdot \cos(\theta) - L \cdot \cos(\theta_f)$$

$$h = 3.809 \cdot 10^{-2} \cdot \text{m}$$

$$\Delta U := M \cdot g \cdot h$$

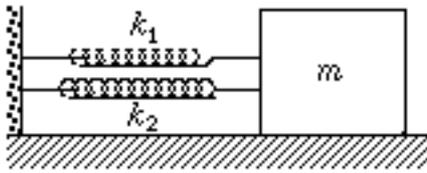
$$\Delta U = 1.868 \cdot 10^{-2} \cdot \text{joule}$$

$$\Delta E_c := E_f - E_i$$

$$\Delta E_c = 2.089 \cdot 10^{-2} \cdot \text{joule}$$

$$W := \Delta U + \Delta E_c$$

$$W = 3.956 \cdot 10^{-2} \cdot \text{joule}$$



5.10 Un cubo di massa $m = 0.3 \text{ kg}$ è posto su un piano orizzontale senza attrito, collegato a due molle disposte come in figura. Le due molle hanno costanti elastiche $k_1 = 10 \text{ N/m}$ e $k_2 = 25 \text{ N/m}$ e lunghezze a riposo $d_1 = 40 \text{ cm}$ e $d_2 = 30 \text{ cm}$ rispettivamente. Calcolare 1) l'estensione delle molle nella posizione di equilibrio. Successivamente il cubo viene spostato rispetto alla posizione di equilibrio di una piccola distanza x e lasciato libero di muoversi. Calcolare 2) il periodo delle oscillazioni; 3) l'energia meccanica del sistema. [$d = 0.33 \text{ m}$; $T = 0.58 \text{ s}$, $E = 0.121 \text{ J}$].

$$M := 0.3 \cdot \text{kg}$$

$$d_1 := 40 \cdot \text{cm}$$

$$d_2 := 30 \cdot \text{cm}$$

$$k_1 := 10 \cdot \text{newton} \cdot \text{m}^{-1}$$

$$k_2 := 25 \cdot \text{newton} \cdot \text{m}^{-1}$$

$$x := 7 \cdot \text{cm}$$

Sia d la lunghezza comune delle due molle quando il cubo è in equilibrio. Dato che la lunghezza a riposo delle due molle è diversa, all'equilibrio una delle molle è compressa, e l'altra è estesa. Le forze che agiscono sul cubo sono due forze elastiche la cui risultante dovrà essere nulla. Allora, sia per la molla estesa che per la molla compressa, sarà:

$$F_1 = -k_1 \cdot (d - d_1)$$

$$F_2 = -k_2 \cdot (d - d_2)$$

$$F_1 + F_2 = 0$$

$$-k_1 \cdot (d - d_1) - k_2 \cdot (d - d_2) = 0$$

$$d := \frac{k_1 \cdot d_1 + k_2 \cdot d_2}{k_1 + k_2}$$

$$d = 0.329 \cdot \text{m}$$

Se il cubo viene spostato di un tratto x rispetto alla posizione di equilibrio:

$$-k_1 \cdot (d + x - d_1) - k_2 \cdot (d + x - d_2) = M \cdot \frac{d^2 \cdot x}{dt^2}$$

$$-k_1 \cdot (d - d_1) - k_2 \cdot (d - d_2) - k_1 \cdot x - k_2 \cdot x = M \cdot \frac{d^2 \cdot x}{dt^2}$$

Dalla relazione che definisce la condizione di equilibrio risulta che la somma dei primi due termini è zero. E quindi si trova:

$$\frac{d^2 \cdot x}{dt^2} + \frac{k_1 + k_2}{M} \cdot x = 0$$

Questa è l'equazione di un moto armonico con pulsazione e periodo

$$\omega := \sqrt{\frac{k_1 + k_2}{M}} \quad T := \frac{2 \cdot \pi}{\omega} \quad T = 0.582 \cdot \text{sec} \quad \omega = 10.801 \cdot \text{rad} \cdot \text{sec}^{-1}$$

L'energia meccanica del sistema è costante e si può calcolare come l'energia potenziale delle due molle nella posizione spostata di x

$$E := \frac{1}{2} \cdot k_1 \cdot (d + x - d_1)^2 + \frac{1}{2} \cdot k_2 \cdot (d + x - d_2)^2 \quad E = 0.121 \cdot \text{joule}$$